

水下遙控潛航器(Falcon 12180 ROV)

主結構說明



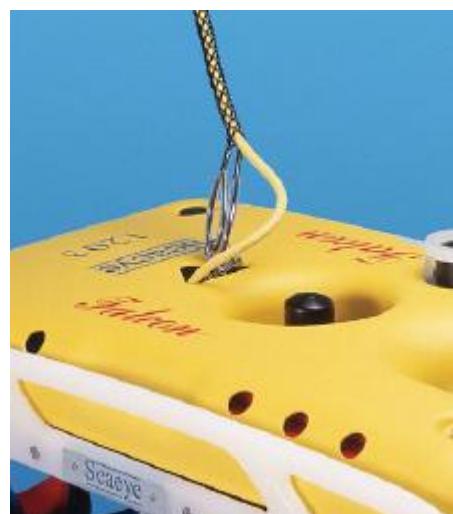
電源供應面板 (Surface Power Supply Unit)



控制接頭面板 (Surface Control Unit)



顯示螢幕 (System Monitor)



主要連接環(Umbilical Connection)



手動控制器(Hand Control Unit)

- ROV運作桿(ROV movement and speed)含前後左右與旋轉
- 攝影機傾斜轉環(Camera tilt platform.)
- 燈光開關與微調(Lighting)
- 強力推進器開(Thruster enable)
- 前後攝影機選擇(Video camera selection)
- 自動穩定深度與艏向開關(Auto depth and auto-heading selection)
- 單一功能操作控制(Single-function manipulator control)



機械手臂控制器 (Manipulator Hand Control Unit)

- 電源指示燈 【POWER Indicator (Green) – Hand Controller is running】
- 連接指示燈 【LINK Indicator (Orange) – Communication has been established with Surface Unit】
- 電源開關 【POWER Switch – Enables the pump】
- 機械手臂-手夾控制 JAW Joystick – Controls the manipulator jaws.
- 機械手臂-手臂控制 ARM Joystick – Controls the manipulator ARM section.
- 機械手臂-旋轉控制 SLEW Joystick – Controls the manipulator SLEW section.